

MATEMATIKA 1 — PREDNÁŠKA 1

MICHAL ZAJAC

Zoznam značiek.

$\mathbb{N}$: množina všetkých prirodzených čísel

$\mathbb{Z}$: množina všetkých celých čísel

$\mathbb{R}$: množina všetkých reálnych čísel

$\mathbb{C}$: množina všetkých komplexných čísel

$a \in A$: a patrí do množiny A

$\operatorname{Re} z$: reálna časť čísla $z \in \mathbb{C}$

$\operatorname{Im} z$: imaginárna časť čísla $z \in \mathbb{C}$

$\arg z$: argument čísla $z \in \mathbb{C}$

$\forall$: pre všetky (pre každé)

$\exists$: existuje

$\exists!$: existuje práve jedno

$\nexists$: neexistuje

$\emptyset$: prázdna množina

1. KOMPLEXNÉ ČÍSLA

Najprv pripomenieme niektoré známe vlastnosti reálnych čísel.

Veta. *Nech $a, b, c \in \mathbb{R}$ potom platí:*

(i) $a + b = b + a$ (komutatívnosť sčítania)

(ii) $a + (b + c) = (a + b) + c$ (asociatívny zákon)

(iii) $a + 0 = a$

(iv) $a + (-a) = 0$

(v) $ab = ba$ (komutatívnosť násobenia)

(vi) $a(bc) = (ab)c$ (asociatívny zákon)

(vii) $1 \cdot a = a$

(viii) Ak $a \neq 0$, tak $\exists \frac{1}{a} \in \mathbb{R}$ a platí $a \cdot \frac{1}{a} = 1$

(ix) $a(b + c) = ab + ac$ (distributívny zákon)

Vieme, že neexistuje $x \in \mathbb{R}$, pre ktoré $x^2 = -1$. Tento „nedostatok“ reálnych čísel odstránili matematici tak, že si také číslo „vymysleli“. Volá sa *imaginárna jednotka* a označovať ho budeme písmenom i (v elektrotechnických aplikáciách je zaužívané aj označenie j).

Definícia. Nech $x, y \in \mathbb{R}$.

Výraz tvaru iy sa nazýva *imaginárne číslo*, výraz tvaru $x + iy$ sa nazýva *komplexné číslo* (algebraický tvar komplexného čísla). Množinu všetkých komplexných čísel budeme označovať $\mathbb{C}$.

V množine všetkých komplexných čísel sú operácie sčítania a násobenia určené vzťahom $i^2 = -1$ a vlastnosťami (i)–(ix). Teda ak $a, b, a_1, b_1, a_2, b_2 \in \mathbb{R}$, tak

$$\begin{aligned} a + ib = 0 &\iff a = b = 0 \\ (a_1 + ib_1) + (a_2 + ib_2) &= (a_1 + a_2) + i(b_1 + b_2) \\ (a_1 + ib_1)(a_2 + ib_2) &= (a_1a_2 - b_1b_2) + i(a_1b_2 + b_1a_2) \\ -(a + ib) &= (-a) + i(-b) \\ (a + ib)(a - ib) &= a^2 + b^2 \in \mathbb{R} \\ \text{ak } a + ib \neq 0 \text{ tak } \frac{1}{a + ib} &= \frac{1}{a + ib} \frac{a - ib}{a - ib} = \frac{a}{a^2 + b^2} + i \frac{-b}{a^2 + b^2} \end{aligned}$$

Predchádzajúce vzťahy sa ľahko overia priamym výpočtom, napr.:

$$\begin{aligned} (a_1 + ib_1)(a_2 + ib_2) &= a_1(a_2 + ib_2) + ib_1(a_2 + ib_2) = a_1a_2 + ia_1b_2 + ib_1a_2 + i^2b_1b_2 = \\ &= (a_1a_2 - b_1b_2) + i(a_1b_2 + b_1a_2) \end{aligned}$$

Ukázali sme, že sčítaním, násobením a delením dvoch komplexných čísel dostaneme znova komplexné číslo (t.j. výraz tvaru $x + iy$, kde $x, y \in \mathbb{R}$ a tieto operácie sme definovali tak, že aj komplexné čísla spĺňajú vlastnosti (i)–(ix) reálnych čísel.

Definícia. Nech $x, y \in \mathbb{R}$, $z = x + iy \in \mathbb{C}$. Potom sa x nazýva *reálna časť* a y *imaginárna časť komplexného čísla z* , označujeme:

$$x = \operatorname{Re} z, \quad y = \operatorname{Im} z,$$

číslo $\bar{z} = x - iy$ sa nazýva *číslo komplexne združené s číslom z* .

Priamym výpočtom sa dá overiť, že platí

Veta. Nech $z, z_1, z_2 \in \mathbb{C}$. Potom

$$\begin{aligned} \text{(i)} \quad \bar{\bar{z}} &= z, & \text{(iii)} \quad \overline{z_1 z_2} &= \bar{z}_1 \bar{z}_2, \\ \text{(ii)} \quad \overline{z_1 + z_2} &= \bar{z}_1 + \bar{z}_2, & \text{(iv)} \quad \operatorname{Re} z &= \frac{1}{2}(z + \bar{z}), \quad \operatorname{Im} z = \frac{1}{2i}(z - \bar{z}). \end{aligned}$$

Príklad. Vypočítajte (t.j. napíšte v algebraickom tvare) čísla

$$\begin{aligned} \text{a)} \quad i^{23} & & \text{b)} \quad \frac{1}{i} & & \text{c)} \quad \frac{2 + 3i}{i} \\ \text{d)} \quad \frac{1 + i}{2 - i} & & \text{e)} \quad \frac{(2 - i)^2}{1 + i} & & \text{f)} \quad (1 - i)^6 \end{aligned}$$

Riešenie.

$$\begin{aligned} \text{a)} \quad &\text{Všimnime si, že } i^2 = -1, i^3 = -i, i^4 = 1, \text{ potom dostaneme} \\ &i^{23} = i^{5 \cdot 4 + 3} = (i^4)^5 i^3 = 1^5 (-i) = -i, \\ \text{b)} \quad &\frac{1}{i} = \frac{1}{i} \frac{-i}{-i} = \frac{-i}{1} = -i, \\ \text{c)} \quad &\frac{2 + 3i}{i} = \frac{1}{i}(2 + 3i) = -i(2 + 3i) = -2i - 3i^2 = 3 - 2i, \\ \text{d)} \quad &\frac{1 + i}{2 - i} = \frac{1 + i}{2 - i} \frac{2 + i}{2 + i} = \frac{(1 + i)(2 + i)}{4 + 1} = \frac{2 + i + 2i + i^2}{5} = \frac{1 + 3i}{5} = \frac{1}{5} + i \frac{3}{5}, \\ \text{e)} \quad &\frac{(2 - i)^2}{1 + i} = \frac{4 - 4i + i^2}{1 + i} = \frac{(3 - 4i)(1 - i)}{(1 + i)(1 - i)} = \frac{3 - 3i - 4i + 4i^2}{2} = -\frac{1}{2} - i \frac{7}{2} \\ \text{f)} \quad &(1 - i)^6 = ((1 - i)^2)^3 = (1 - 2i + i^2)^3 = (-2i)^3 = (-2)^3 i^3 = -8(-i) = 8i. \end{aligned}$$

Geometrická interpretácia komplexných čísel.

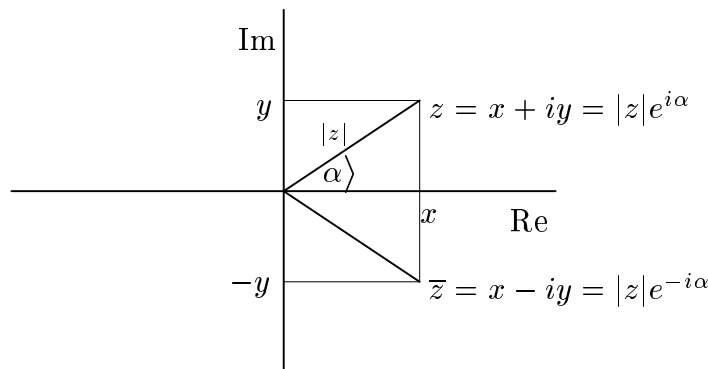
Komplexné číslo je určené usporiadanou dvojicou reálnych čísel. K číslu $z \in \mathbb{C}$ môžeme priradiť dvojicu reálnych čísel ($x = \operatorname{Re} z, y = \operatorname{Im} z$) a teda aj bod v rovine, ktorého súradnice sú $[x, y]$. Je tým tiež určený aj vektor v rovine, ktorého počiatočný bod je $[0, 0]$ a koncový bod je $[x, y]$.

Komplexné číslo $z = x + iy$ stotožníme s týmto vektorom. Pritom aj obvyklé sčítanie vektorov v rovine zodpovedá sčítaniu komplexných čísel. Používame pravouhlé súradnice v rovine, ale na zdôraznenie, že v nej kreslíme komplexné čísla budeme os x nazývať reálna os a os y imaginárna os.

Dĺžka tohoto vektora sa nazýva absolútna hodnota komplexného čísla z . Ak je $z \neq 0$ je tento vektor jednoznačne určený svojou dĺžkou a orientovaným uhlom, ktorého počiatočným ramenom je vektor $(1, 0)$ (teda kladná časť reálnej osi) a koncovým ramenom je vektor $z = (x, y)$. Pripomeňme, že orientácia uhla je kladná ak sa jeho počiatočné rameno dostane do koncového ramena otáčaním okolo vrchola proti smeru hodinových ručičiek. Veľkosť orientovaného uhla $\varphi > 0$ budeme určovať v oblúkovej miere, radiánoch, teda je určená dĺžkou cesty, ktorú prejde koncový bod vektora dĺžky 1 pri otáčaní o uhol φ proti smeru hodinových ručičiek, záporné uhly rovnako zodpovedajú otáčaniu v smere hodinových ručičiek.

Tabuľka hodnôt $\cos \alpha$ a $\sin \alpha$

stupne	α	360	180	90	60	45	30
radiány	$\frac{2\pi}{360}\alpha$	2π	π	$\frac{\pi}{2}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{6}$
cos	$\cos \alpha$	1	-1	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$
sin	$\sin \alpha$	0	0	1	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	$\frac{1}{2}$



Obr. 1 Geometrická interpretácia komplexného čísla.

Definícia. Nech $z = x + iy \in \mathbb{C}$, $x, y \in \mathbb{R}$.

- (i) Nezáporné číslo $|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$ sa nazýva *absolútna hodnota* komplexného čísla z ,
- (ii) Ak je navyše $z \neq 0$, tak orientovaný uhol φ , pre ktorý $z = |z|(\cos \varphi + i \sin \varphi)$, nazývame *argument* komplexného čísla z .
- (iii) $z = |z|(\cos \varphi + i \sin \varphi)$ sa nazýva *goniometrický tvar* komplexného čísla z .

Poznamenajme, že ak φ je argument čísla z , tak je $\varphi + 2k\pi$ pre $\forall k \in \mathbb{Z}$ tiež argumentom čísla z . Vyjadrenie čísla z v goniometrickom tvare je vlastne len preformulovaním definície funkcie $\sin \varphi$ a $\cos \varphi$ pre orientované uhly.

Goniometrický tvar komplexného čísla sa skrátene zapisuje v exponenciálnom tvare:

$$z = |z|(\cos \varphi + i \sin \varphi) = |z|e^{i\varphi}, \quad \text{kde číslo } e \text{ je základ prirodzeného logaritmu.}$$

Oprávnenosť tohoto zápisu je vidieť z geometrickej interpretácie násobenia komplexných čísel:

Veta. Ak $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, tak

$$(\cos \alpha + i \sin \alpha)(\cos \beta + i \sin \beta) = \cos(\alpha + \beta) + i \sin(\alpha + \beta).$$

Toto tvrdenie sa dá dokázať pomocou geometrických úvah a je ekvivalentné so súčtovými vzorcami známymi zo strednej školy (overte si to):

$$\begin{aligned} \sin(\alpha + \beta) &= \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta, & \sin(\alpha - \beta) &= \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta, \\ \cos(\alpha + \beta) &= \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta, & \cos(\alpha - \beta) &= \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta. \end{aligned}$$

Teda pri násobení komplexných čísel sa ich argumenty sčítajú. Absolútne hodnoty sa násobia, čo je jedným z tvrdení nasledujúcej vety:

Veta. Pre $\forall z, w \in \mathbb{C}$ platí:

- (i) $|z + w| \leq |z| + |w|$ (trojuholníková nerovnosť)
- (ii) $|zw| = |z||w|$.

Obe tvrdenia sa dajú ľahko overiť výpočtom. Ak nie sú vektory z, w rovnobežné, tak je vektor $z + w$ uhlopriečka vo vhodnom rovnobežníku (nakreslite ho) nerovnosť (i) je známe tvrdenie, že strana trojuholníka je kratšia ako súčet dĺžok zvyšných dvoch strán.

Predchádzajúce 2 vety majú nasledujúci dôsledok, ktorý je známy ako

Moivreova veta. Ak $r, \phi \in \mathbb{R}$, $r > 0$, $n \in \mathbb{N}$, tak

$$[r(\cos \varphi + i \sin \varphi)]^n = r^n [\cos(n\varphi) + i \sin(n\varphi)] \quad \text{alebo v exponenciálnom tvare} \quad (re^{i\varphi})^n = r^n e^{in\varphi}.$$

Moivreova veta sa používa na riešenie rovnice $z^n = c$, kde $c \neq 0$ je známe komplexné číslo, $n \in \mathbb{N}$ a neznáma z sa hľadá v množine $\mathbb{C}$. Popíšeme teraz ako sa binomická rovnica rieši:

1. pravú stranu vyjadríme v goniometrickom tvare a riešime rovnicu

$$z^n = |c|(\cos \varphi + i \sin \varphi) = |c|[\cos(\varphi + 2k\pi) + i \sin(\varphi + 2k\pi)], \quad k \in \mathbb{Z}.$$

2. Neznámu z budeme hľadať v goniometrickom tvare, teda hľadáme kladné číslo r a uhol $\alpha \in R$, tak aby $z = r(\cos \alpha + i \sin \alpha)$ bolo riešenie rovnice $z^n = c$, t.j.

$$r^n [\cos(n\alpha) + i \sin(n\alpha)] = |c|[\cos(\varphi + 2k\pi) + i \sin(\varphi + 2k\pi)], \quad k \in \mathbb{Z}.$$

3. Vidieť, že predchádzajúca rovnosť platí pre $r = \sqrt[n]{|c|}$ a $\alpha = \frac{\varphi + 2k\pi}{n} = \frac{\varphi}{n} + k\frac{2\pi}{n}$, $k \in \mathbb{Z}$ a teda

$$z_k = \sqrt[n]{|c|} \left[\cos\left(\frac{\varphi}{n} + k\frac{2\pi}{n}\right) + i \sin\left(\frac{\varphi}{n} + k\frac{2\pi}{n}\right) \right], \quad k = 0, 1, 2, \dots, n-1$$

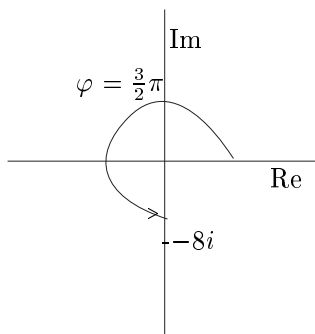
je n rôznych riešení danej binomickej rovnice.

4. $\frac{\varphi}{n} + (k+n)\frac{2\pi}{n} = \frac{\varphi}{n} + k\frac{2\pi}{n} + 2\pi \implies z_{n+k} = z_k$, teda takto viac riešení nevyrátame. Platí tvrdenie, že riešenie iného tvaru rovnica nemá, ale nebudeme ho teraz dokazovať. Poznamenajme ešte, že riešenia binomickej rovnice ležia na kružnici so stredom v bode 0 a polomerom $\sqrt[n]{|c|}$ a tvoria vrcholy pravidelného n -uholníka.

Ešte „jednoduchšie“ je riešenie v exponenciálnom tvare:

$$z^n = |c|e^{i\varphi} = |c|e^{i(\varphi + 2k\pi)} \implies z_k = \sqrt[n]{|c|}e^{\frac{i}{n}(\varphi + 2k\pi)} = \sqrt[n]{|c|}e^{i(\frac{\varphi}{n} + k\frac{2\pi}{n})}, \quad k = 0, 1, \dots, n-1.$$

Príklad. Riešte rovnicu $z^3 = -8i$ a výsledok napíšte v algebraickom tvare a znázorníte.



Najprv pravú stranu znázorníme a z obrázku určíme absolútnu hodnotu $|-8i| = 8$ a argument $\varphi = \frac{3}{2}\pi$ a teda riešime rovnicu

$$z^3 = 8 \left[\cos\left(\frac{3}{2}\pi + 2k\pi\right) + i \sin\left(\frac{3}{2}\pi + 2k\pi\right) \right] = 8e^{i(\frac{3}{2}\pi + 2k\pi)}$$

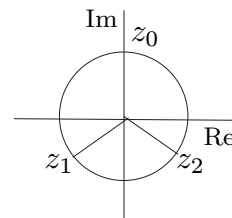
Odmocnením absolútnej hodnoty a delením argumentu dostaneme riešenie:

$$z_k = 2 \left[\cos \frac{1}{3} \left(\frac{3}{2}\pi + 2k\pi \right) + i \sin \frac{1}{3} \left(\frac{3}{2}\pi + 2k\pi \right) \right], \quad k = 0, 1, 2$$

$$z_0 = 2 \left[\cos \frac{1}{2}\pi + i \sin \frac{1}{2}\pi \right] = 2i$$

$$z_1 = 2 \left[\cos \left(\frac{1}{2}\pi + \frac{2\pi}{3} \right) + i \sin \left(\frac{1}{2}\pi + \frac{2\pi}{3} \right) \right] = 2 \left[\cos \frac{7}{6}\pi + i \sin \frac{7}{6}\pi \right] = -\sqrt{3} - i$$

$$z_2 = 2 \left[\cos \left(\frac{1}{2}\pi + \frac{4\pi}{3} \right) + i \sin \left(\frac{1}{2}\pi + \frac{4\pi}{3} \right) \right] = 2 \left[\cos \frac{11}{6}\pi + i \sin \frac{11}{6}\pi \right] = \sqrt{3} - i$$



Definícia. Tabuľku zostavenú z reálnych (komplexných) čísel a_{ij} , $i \in \{1, 2, \dots, m\}$, $j \in \{1, 2, \dots, n\}$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$$

nazývame matica typu $m \times n$. Množinu všetkých matíc typu $m \times n$ budeme označovať $\mathbb{R}^{m \times n}$, respektíve $\mathbb{C}^{m \times n}$. Usporiadané n -tice $A_{i*} = (a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{in})$ sa nazývajú riadky a usporiadané

$$m\text{-tice } A_{*j} = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix} \text{ sa nazývajú stĺpce matice } A.$$

Pri riešení sústavy (S) budeme používať jej zápis pomocou matíc:

$$\begin{aligned} \text{matica sústavy (S):} \quad A &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \\ \text{rozšírená matica sústavy (S): } \tilde{A} &= \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right), \end{aligned}$$

Potom sústavu (S), resp. jej rozšírenú maticu $\tilde{A}$ upravíme na maticu zodpovedajúcu sústave, ktorá má tú istú množinu P všetkých riešení, ale je pomocou nej jednoduchšie popísať množinu P .

Nasledujúce úpravy matice A nemenia množinu všetkých riešení zodpovedajúcej sústavy, nazývame ich elementárne riadkové operácie (ERO).

ERO1 Vzájomná výmena riadkov ($A_{i*} \leftrightarrow A_{j*}$, $i \neq j$), alebo stručne $R_i \leftrightarrow R_j$

ERO2 Násobenie niektorého riadku matice A nenulovým číslom ($A_{i*} \rightarrow \alpha A_{i*}$, $\alpha \neq 0$), stručne αR_i

ERO3 Pričítanie násobku niektorého riadka k inému riadku ($A_{i*} \rightarrow A_{i*} + \alpha A_{j*}$, $i \neq j$), stručne $R_i + \alpha R_j$.

Definícia. Prvý (zľava) nenulový prvok a_{ij} v riadku A_{i*} matice A sa nazýva vedúci prvok (pivot) riadku A_{i*} . Matica A sa nazýva stupňovitá, ak platí

- 1) pivot $i + 1$ -ého riadka je v stĺpci napravo od stĺpca, v ktorom je pivot i -teho riadka (v stĺpci pod každým pivotom sú iba nuly).
- 2) každý nulový riadok je pod každým nenulovým riadkom matice A (t.j. nulové riadky sú premiestnené do spodnej časti matice).

A sa nazýva redukovaná stupňovitá, ak je stupňovitá a navyše všetky jej pivoty sa rovnajú 1 a aj nad nimi sú v stĺpci len nuly.

Ľahko vidieť, že pomocou ERO vznikne matica sústavy so zhodnou množinou všetkých riešení. Budem teda upravovať rozšírenú maticu danej sústavy na stupňovitú alebo redukovanú stupňovitú. Dá sa tiež dokázať, že každá matica A typu $m \times n$ sa dá upraviť pomocou ERO na jednoznačne určenú redukovanú stupňovitú maticu B typu $m \times n$, budeme písať $A \sim B$ (matice A, B sú riadkovo ekvivalentné). Postup ukážeme na príklade sústavy a jej rozšírenej matice:

$$\begin{aligned} 3x_1 - 2x_2 + x_3 &= 11 \\ x_1 + x_2 - 3x_3 &= 7 \\ 11x_1 - 4x_2 - 3x_3 &= 10 \end{aligned} \rightarrow A = \left(\begin{array}{ccc|c} 3 & -2 & 1 & 11 \\ 1 & 1 & -3 & 7 \\ 11 & -4 & -3 & 10 \end{array} \right) \sim_{R_1 \leftrightarrow R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 3 & -2 & 1 & 11 \\ 11 & -4 & -3 & 10 \end{array} \right)$$

Pivot 1. riadka je teraz číslo 1 (to sme mohli dosiahnuť aj násobením $\frac{1}{3} \cdot R_1$, ale takto sa vyhneme zlomkom). Pomocou ERO $R_2 - 3R_1$ a $R_3 - 11R_1$ dostaneme

$$A \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & -5 & 10 & -10 \\ 0 & -15 & 30 & -67 \end{array} \right) \sim_{R_3 - 3R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & -5 & 10 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & -37 \end{array} \right) = B$$

B je stupňovitá matica, ktorej posledný riadok zodpovedá rovnici $0x_1 + 0x_2 + 0x_3 = -37$ a je zrejmé, že nemá riešenie, teda $P = \emptyset$.

Pri úpravách sme postupovali “zľava a zhora” “doprava a dole”. Na úpravu na redukovanú stupňovitou maticu budeme maticu B upravovať od posledného pivota vpravo dole naspäť vľavo hore.

$$B \sim_{-\frac{1}{37}R_3} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & -5 & 10 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim_{-\frac{1}{5}R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim_{\substack{R_2-2R_3 \\ R_1-7R_3}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim_{R_1-R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Posledná matica je už redukovaná stupňovitá.

Ak by sme poslednú rovnicu vynechali jej rozšírená matica sa pomocou ERO dá upraviť na

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \end{array} \right) \sim_{R_1-R_3} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 5 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \end{array} \right)$$

Teraz je ľahké napísať riešenie (za neznámu zodpovedajúca stĺpcu bez pivota zvolíme parameter, ostatné neznáme sú potom jednoznačne určené):

$$x_3 = a \in \mathbb{R}, x_2 - 2a = 2 \implies x_2 = 2 + 2a, x_1 - a = 5 \implies x_1 = 5 + a \implies P = \{(5 + a, 2 + 2a, a) : a \in \mathbb{R}\}$$

Popísaný postup sa v prípade, že úpravu matice ukončíme dosiahnutím stupňovitej matice, nazýva Gaussova eliminačná metóda (GEM). Ak pokračujeme po získanie redukovanej stupňovitej matice, hovoríme o Gaussovej-Jordanovej eliminačnej metóde.

Príklad. Napíšte množinu P všetkých riešení sústavy, ktorej rozšírená matica je

$$\text{a) } \left(\begin{array}{ccccc|c} 2 & 1 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right) \quad \text{b) } \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & -3/2 & 0 & -1 & -5/2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right)$$

a)

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 2 & 1 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \begin{array}{l} 2x_1 + x_2 - x_4 + 3x_5 = -1 \\ x_2 + 3x_3 + x_4 + 3x_5 = 2 \\ -x_4 + x_5 = 1 \end{array}$$

Začneme od poslednej rovnice, v ktorej sú dve neznáme jednu zvolíme ľubovoľne, $\underline{x_5 = a} \implies \underline{x_4 = -1 + a}$,

dosadíme to do druhej rovnice: $x_2 + 3x_3 + (-1 + a) + 3a = 2$. Ak zvolíme $\underline{x_3 = b}$, dostaneme

$$x_2 + 3b - 1 + 4a = 2 \implies \underline{x_2 = 3 - 4a - 3b}$$

nakoniec doteraz získané výsledky dosadíme do prvej rovnice: $2x_1 + (3 - 4a - 3b) - (-1 + a) + 3a = -1 \iff 2x_1 + 4 - 2a - 3b = -1 \implies x_1 = \frac{1}{2}(-5 + 2a + 3b)$ $\underline{x_1 = \frac{5}{2} - a + \frac{3}{2}b}$, teda

$$P = \left\{ \left(\frac{5}{2} - a + \frac{3}{2}b, 3 - 4a - 3b, b, -1 + a, a \right) : a, b \in \mathbb{R} \right\}$$

Poznamenajme, že za voľné parametre a, b sme zvolili tie neznáme, ktoré zodpovedajú stĺpcom bez pivotov. Matica z príkladu b) je redukovaná stupňovitá, na ktorú sme upravili prvú maticu. V tomto prípade môžeme množinu P napísať priamo z matice, lebo po zvolení parametrov obsahujú všetky tri rovnice sústavy už len jednu neznámu.

Definícia. Nech $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ($A \in \mathbb{C}^{m \times n}$) a nech je B stupňovitá matica riadkovo ekvivalentná s maticou A . Počet nemulových riadkov (pivotov) matice B sa nazýva hodnosť matice A .

Veta (Frobéniova). *Sústava (S) lineárnych rovníc má (aspoň jedno) riešenie vtedy a len vtedy, keď sa hodnosť matice sústavy (S) rovná hodnosti rozšírenej matice sústavy (S).*

Pripojme ešte dve poznámky spresňujúce Frobéniovu vetu.

1. Ak sa pravé strany všetkých rovníc sústavy rovnajú nule, tak sa nazýva homogénna. Homogénna sústava má vždy riešenie; buď práve jedno ($x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$) alebo nekonečne veľa.
2. Ak je v stupňovitej matici $B \in \mathbb{R}^{(n+1) \times m}$, ktorá je rozšírenou maticou sústavy s n neznámymi p pivotov, tak na popísanie množiny P všetkých jej riešení potrebujeme $n-p$ voľných parametrov. Voľné parametre môžeme voliť za neznáme zodpovedajúce stĺpcom matice B , v ktorých nie sú pivoty.

3. MATICOVÁ ALGEBRA A DETERMINANTY

Najprv zavedieme pojem lineárnej závislosti a nezávislosti

3.1. Lineárna závislosť a nezávislosť v $\mathbb{R}^n$ a $\mathbb{C}^n$.

Definícia. Nech $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbb{R}^n$ a $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k \in \mathbb{R}$.

1. $\alpha_1 \mathbf{x}_1 + \alpha_2 \mathbf{x}_2 + \dots + \alpha_k \mathbf{x}_k$ sa nazýva lineárna kombinácia vektorov $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$.
2. Hovoríme, že k -tica $\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ je lineárne nezávislá, ak $\alpha_1 \mathbf{x}_1 + \alpha_2 \mathbf{x}_2 + \dots + \alpha_k \mathbf{x}_k = \mathbf{0} \implies \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$.
3. Ak nie je k -tica $\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ lineárne nezávislá, tak sa nazýva lineárne závislá.

Podobne hovoríme o lineárnej kombinácii, závislosti a nezávislosti k -tice matíc, polynómov alebo, všeobecnejšie, funkcií.

3.2. súčet a súčin matíc.

Operácie síce budeme definovať pre matice s reálnymi prvkami, ale rovnaké definície a tvrdenia sú platné aj pre komplexné matice. Najprv definujeme sčítanie matíc rovnakého typu (je vlastne zhodné so sčítaním v $\mathbb{R}^{mn}$, resp. $\mathbb{C}^{mn}$):

Súčet matíc. Nech $m, n \in \mathbb{N}$, $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}} \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Potom $A + B \in \mathbb{R}^{m \times n}$ definujeme rovnosťou $A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$

Príklad. $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 3 \\ 4 & 3 & 2 \end{pmatrix}$, ale $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ nie je definované.

Skôr, než definujeme súčin matíc zavedieme pojem matice $A^\top$ transponovanej k matici A . $A^\top$ vznikne „preklopením“ matice A okolo hlavnej diagonály, resp. zámenou úloh stĺpcov a riadkov, napr.

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix}^\top = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}^\top = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} \\ a_{12} & a_{22} \\ a_{13} & a_{23} \end{pmatrix}$$

Všeobecne, ak $A = (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{m \times n}$, tak $A^\top = B = (b_{ji}) \in \mathbb{R}^{n \times m}$, pričom $b_{ji} = a_{ij}$ pre všetky $i \in \{1, 2, \dots, m\}$, $j \in \{1, 2, \dots, n\}$.

Súčin matíc. Najprv definujeme súčin matice A typu $m \times n$ a stĺpca x ($n \times 1$):

pre $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^\top$ definujeme $Ax = x_1 A_{*1} + x_2 A_{*2} + \dots + x_n A_{*n}$.

Pomocou vzťahu $x \mapsto Ax$ je tak definované jednoznačné priradenie (zobrazenie) stĺpca $Ax \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ k stĺpcu $x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$, napr. pre $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ je $Ax = -\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} +$

$$2 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 + 2 + 6 \\ -2 + 0 + 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ak namiesto jedného stĺpca x zobereme maticu B typu $n \times k$ a definujeme AB tak, že maticu A násobíme sprava každým stĺpcom matice B a zo získaných stĺpcov „poskladáme” jednu maticu $AB = D = (d_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq k}}$.

Teda násobíme maticu $A \in R^{m \times n}$ sprava maticou $B \in R^{n \times k}$ a výsledok je matica $D \in R^{m \times k}$ s prvkami $d_{ij} = A_{i*}B_{*j}$ (i -ty riadok matice A krát j -ty stĺpec matice B). Ak sa počet riadkov matice A nerovná počtu stĺpcov matice B , tak nie je súčin AB definovaný.

Veta (vlastnosti súčtu a súčinu matíc.

- 1) Ak $A, B \in R^{m \times n}$, $D \in R^{n \times k}$, tak $(A + B)D = AD + BD$,
- 2) Ak $A, B \in R^{m \times n}$, $D \in R^{k \times m}$, tak $D(A + B) = DA + DB$,
- 3) Ak $A \in R^{m \times n}$, $B \in R^{n \times k}$, tak $(AB)^\top = B^\top A^\top$.
- 4) Násobenie matíc nie je komutatívne, t.j. nemusí platiť $AB = BA$ (ani keď sú obe strany definované).

Definícia. Matice, ktoré majú rovnaký počet riadkov ako stĺpcov sa nazývajú *štvorcové*. Hovoríme, že prvky a_{ii} , $i = 1, 2, \dots, n$ matice $A = (a_{ij}) \in R^{n \times n}$ tvoria *hlavnú diagonálu* matice A . Matica $I_n \in R^{n \times n}$, ktorá má všetky čísla na hlavnej diagonále rovné 1 a ostatné prvky nulové, sa nazýva *jednotková matica*.

Poznamenajme, že $A \in R^{m \times n}$, tak $I_m A = A I_n = A$, to vysvetľuje názov jednotková matica.

Podobne pre štvorcovú maticu $A \in R^{n \times n}$ definujeme inverznú maticu ako $B \in R^{n \times n}$, pre ktorú $AB = I_n$. K danej matici A existuje najviac jedna inverzná, navyše ak $AB = I_n$, tak aj $BA = I_n$.

3.3. Výpočet inverznej matice.

Postup vysvetlíme na maticiach typu 3×3 , nech $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$, hľadáme maticu $B = \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{pmatrix}$, pre ktorú platí

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ak označíme x, y, z prvý, druhý a tretí stĺpec neznámej matice B , máme vlastne riešiť tri sústavy rovníc

$$Ax = (1, 0, 0)^\top, \quad Ay = (0, 1, 0)^\top, \quad Az = (0, 0, 1)^\top,$$

ktoré majú tú istú maticu, ale rôzne pravé strany, t.j. rôzne rozšírené matice. Takže maticu A rozšírime o všetky tri pravé strany a upravíme na riadkovo ekvivalentnú redukovanú stupňovitú maticu, jej hodnosť sa rovná hodnosti pravej strany, t.j. n , teda buď majú všetky tri sústavy práve jedno riešenie, alebo aspoň jedna z nich nemá riešenie a inverzná matica neexistuje. Maticu inverznú k matici A označujeme A^{-1}

Príklad.. Nájdite A^{-1} pre $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) &\sim_{R_2 - R_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) &\sim_{R_3 + R_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right) &\sim_{\substack{-R_2 \\ -R_3}} \\ \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right) &\sim_{\substack{R_2 - 2R_3 \\ R_1 - 2R_3}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right) &\sim_{R_1 + R_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

Teda upravili sme $(A | I_3) \sim (I_3 | A^{-1})$. Dostali sme $A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 3 & 4 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ (overte $AA^{-1} = A^{-1}A = I_3$).

Ukážte, že k matici $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$ neexistuje inverzná matica.

Veta. Nech $A \in R^{n \times n}$. Potom sú nasledujúce tvrdenia ekvivalentné.

- existuje matica A^{-1} ,
- A má hodnotu n ,
- riadky matice A sú lineárne nezávislé,
- stĺpce matice A sú lineárne nezávislé.

Definícia. Štvorcová matica, ktorá má inverznú sa nazýva *regulárna*.

3.4. Determinanty štvorcových matíc.

Determinant štvorcovej matice A je číslo $\det A$, určené nasledujúcou (induktívnou) definíciou.

Definícia. Nech $A \in C^{n \times n}$, $n \in N$.

- Ak $n = 1$, $A = (a_{11})$, tak $\det A = a_{11}$
- Ak $n > 1$ označíme A_{ij} maticu, ktorá vznikne z matice A odstránením stĺpca A_{*j} a riadka A_{i*} .
 $\det A = a_{11} \det A_{11} - a_{12} \det A_{12} + \dots + (-1)^{1+n} a_{1n} \det A_{1n}$ (rozvoj podľa prvého riadku).

Podľa bodu 2) sa počíta determinant, ak vieme počítať determinanty matíc typu $(n-1) \times (n-1)$, teda

Ak $n = 2$, $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$, tak $\det A = a_{11} \det(a_{22}) - a_{12} \det(a_{21}) = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$.

Determinant označujeme aj ako maticu ohraňujú kolmými čiarami namiesto zátvoriek, $\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$. Pre $n = 2$ teda je determinant súčin čísel na hlavnej diagonále mínus súčin čísel na vedľajšej diagonále.

$$\begin{aligned} \text{Ak } n = 3. \quad \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} &= a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} = \\ &= a_{11}(a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32}) - a_{12}(a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31}) + a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}) = \\ &= (a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32}) - (a_{11}a_{23}a_{32} + a_{12}a_{21}a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31}). \end{aligned}$$

Pre determinant matice 3×3 sa dá sformulovať Sarusovo pravidlo. Prvé dva stĺpce pripíšeme za maticu ako štvrtý a piaty stĺpec a determinant je súčet všetkých troch súčinov na hlavných diagonálach (zľava hore doprava dole) minus súčet súčinov na 3 vedľajších diagonálach.

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$

$$\det A = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - (a_{13}a_{22}a_{31} + a_{11}a_{23}a_{32} + a_{12}a_{21}a_{33}).$$

Pre väčšie matice žiadne analogické pravidlo neexistuje a najvhodnejší je spôsob výpočtu pomocou ERO.

Najprv definujeme ďalšie špeciálne typy matíc.

Definícia. Matica $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$ sa nazýva

- dolná trojuholníková, ak $j > i \implies a_{ij} = 0$ (všetky prvky nad hlavnou diagonálou sú nulové),
- horná trojuholníková, ak $j < i \implies a_{ij} = 0$ (všetky prvky pod hlavnou diagonálou sú nulové),
- trojuholníková, ak je dolná alebo horná trojuholníková,
- diagonálna, ak $j \neq i \implies a_{ij} = 0$ (všetky prvky mimo hlavnej diagonály sú nulové).

Vlastnosti determinantu zhrnieme v nasledujúcej vete, ktorej dôkaz sa dá urobiť matematickou indukciou.

Veta. *Nech $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$. Potom platí*

1.

$$\forall i \in \{a, \dots, n\} \quad \det A = \sum_{j=1}^n a_{ij}(-1)^{i+j} \det A_{ij} \quad (\text{rozvoj podľa } i\text{-teho riadku}),$$

$$\forall j \in \{a, \dots, n\} \quad \det A = \sum_{i=1}^n a_{ij}(-1)^{i+j} \det A_{ij} \quad (\text{rozvoj podľa } j\text{-teho stĺpca}).$$

2. Ak $B \sim A$ vznikla z matice A pomocou ERO

2.1. násobením niektorého riadka číslom α , tak $\det B = \alpha \det A$,

2.2. vzájomnou výmenou dvoch riadkov, tak $\det B = -\det A$,

2.3. pričítaním násobku niektorého riadka k inému riadku, tak $\det B = \det A$,

3. $\det A^\top = \det A$

Dôsledok.

(i) *Determinant trojuholníkovej matice sa rovná súčinu jej prvkov na hlavnej diagonále.*

(ii) *Ak má matica A dva rovnaké riadky alebo stĺpce, tak $\det A = 0$.*

(iii) $A, B \in \mathbb{C}^{n \times n} \implies \det(AB) = (\det A)(\det B)$.

Prvé dôsledky sa pomocou predchádzajúcej vety dajú dokázať jednoducho, dôkaz tvrdenia o determinante súčinu je podstatne náročnejší.

3.5 Výpočet inverznej matice pomocou determinantov a Cramerovo pravidlo.

Pre maticu $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$ označíme $\tilde{a}_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$. $\tilde{a}_{ij}$ sa nazýva algebraický doplnok prvku a_{ij} v matici A , výstižnejšie by bolo povedať algebraický doplnok pozície (ij) , lebo od hodnoty samotného prvku a_{ij} ani od čísel v celom riadku A_{i*} a stĺpci A_{*j} číslo $\tilde{a}_{ij}$ nezávisí.

Počítajme teraz súčin matíc

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{a}_{11} & \tilde{a}_{12} & \tilde{a}_{13} \\ \tilde{a}_{21} & \tilde{a}_{22} & \tilde{a}_{23} \\ \tilde{a}_{31} & \tilde{a}_{32} & \tilde{a}_{33} \end{pmatrix}^\top = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{a}_{11} & \tilde{a}_{21} & \tilde{a}_{31} \\ \tilde{a}_{12} & \tilde{a}_{22} & \tilde{a}_{32} \\ \tilde{a}_{13} & \tilde{a}_{23} & \tilde{a}_{33} \end{pmatrix} = \\ & = \begin{pmatrix} (a_{11}\tilde{a}_{11} + a_{12}\tilde{a}_{12} + a_{13}\tilde{a}_{13}) & (a_{11}\tilde{a}_{21} + a_{12}\tilde{a}_{22} + a_{13}\tilde{a}_{23}) & (a_{11}\tilde{a}_{31} + a_{12}\tilde{a}_{32} + a_{13}\tilde{a}_{33}) \\ (a_{21}\tilde{a}_{11} + a_{22}\tilde{a}_{12} + a_{23}\tilde{a}_{13}) & (a_{21}\tilde{a}_{21} + a_{22}\tilde{a}_{22} + a_{23}\tilde{a}_{23}) & (a_{21}\tilde{a}_{31} + a_{22}\tilde{a}_{32} + a_{23}\tilde{a}_{33}) \\ (a_{31}\tilde{a}_{11} + a_{32}\tilde{a}_{12} + a_{33}\tilde{a}_{13}) & (a_{31}\tilde{a}_{21} + a_{32}\tilde{a}_{22} + a_{33}\tilde{a}_{23}) & (a_{31}\tilde{a}_{31} + a_{32}\tilde{a}_{32} + a_{33}\tilde{a}_{33}) \end{pmatrix} = \\ & = \begin{pmatrix} \det A & 0 & 0 \\ 0 & \det A & 0 \\ 0 & 0 & \det A \end{pmatrix} = (b_{ij})_{1 \leq i,j \leq n} = (\det A)I_3. \end{aligned}$$

Čísla na hlavnej diagonále $b_{11} = b_{22} = b_{33} = \det A$ sú rozvoje $\det A$ podľa prvého, druhého a tretieho riadka. Na ostatných miestach sú rozvoje determinantov matíc, ktoré majú dva rovnaké riadky, napr

$$\text{rozvoj podľa druhého riadka} \quad 0 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = (a_{11}\tilde{a}_{21} + a_{12}\tilde{a}_{22} + a_{13}\tilde{a}_{23}) = b_{12}$$

(algebraické doplnky druhého riadka posledného determinantu sú rovnaké ako v matici A).

Ak je $\det A \neq 0$, tak z predchádzajúcich výpočtov vyplýva

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (\tilde{a}_{ij})^\top = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \end{pmatrix}.$$

Pre matice typu 3×3 sme tým dokázali nasledujúcu vetu, pre matice $n \times n$ sa dá dokázať analogicky.

Veta. *Nech $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$ a nech $\text{adj } A = (\tilde{a}_{ij})^\top$ (matica adjungovaná k matici A). Potom platí*

$$A(\text{adj } A) = (\det A)I_n.$$

Ak, navyše, $\det A \neq 0$, tak

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \text{adj } A.$$

Tým je súčasne dokázané aj tvrdenie

Veta. *$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ je regulárna vtedy a len vtedy, keď $\det A \neq 0$.*

Priamym dôsledkom vzťahu $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \text{adj } A$ je

Cramerovo pravidlo. *Ak $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ je regulárna matica a $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^{n \times 1}$, tak má sústava lineárnych rovníc*

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

*práve jedno riešenie $\mathbf{x} = (\frac{d_1}{d}, \frac{d_2}{d}, \dots, \frac{d_n}{d})$, kde $d = \det A$ a d_j ($j = 1, 2, \dots, n$) je determinant matice, ktorá vznikne z matice A zámenou stĺpca A_{*j} za $\mathbf{b}$ (pravú stranu).*