

Domáce úlohy cvičenie 3 - riešenia

DÚ 1: Uvažujte štvorcovú maticu $C = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ a vektor $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$. Vykonaďte násobenie $\vec{x}^T C \vec{x}$. Ukážte, že takto získaná kvadratická forma je (ostro) väčšia ako nula (tj. $\vec{x}^T C \vec{x} > 0$) pre ľubovoľný vektor $\vec{x} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Riešenie:

$$\vec{x}^T C \vec{x} = (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (2x_1 - x_2 \quad -x_1 + 3x_2) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 2x_1^2 - 2x_1x_2 + 3x_2^2$$

Upravme:

$$\vec{x}^T C \vec{x} = 2x_1^2 - 2x_1x_2 + 3x_2^2 = x_1^2 + x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 + 2x_2^2 = x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 + 2x_2^2$$

Ak $\vec{x} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, potom $x_1 \neq 0$ alebo $x_2 \neq 0$. Takže môžu nastať tri situácie:

1. $x_1 \neq 0$ a súčasne $x_2 \neq 0$,
2. $x_1 \neq 0$ a $x_2 = 0$,
3. $x_1 = 0$ a $x_2 \neq 0$.

Ak $x_1 \neq 0$ a súčasne $x_2 \neq 0$, tak $x_1^2 > 0$, $2x_2^2 > 0$ a $(x_1 - x_2)^2 \geq 0$. Z toho vyplýva:

$$x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 + 2x_2^2 > 0$$

Ak $x_1 \neq 0$ a $x_2 = 0$, potom $x_1^2 > 0$, $2x_2^2 = 0$ a $(x_1 - x_2)^2 > 0$. Z toho vyplýva:

$$x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 + 2x_2^2 > 0$$

Ak $x_1 = 0$ a $x_2 \neq 0$, potom $x_1^2 = 0$, $2x_2^2 > 0$ a $(x_1 - x_2)^2 > 0$. Z toho vyplýva:

$$x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 + 2x_2^2 > 0$$

Celkovo teda pre $\vec{x} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ máme: $\vec{x}^T C \vec{x} > 0$.

DÚ 2: Pre každé konečné reálne číslo x nájdite hodnotu matice A_x , kde:

$$A_x = \begin{pmatrix} x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{pmatrix}.$$

Riešenie:

Uvažujme najprv $x = 1$, potom:

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

a jej hodnota je rovná 1, tj. $h(A_1) = 1$.

Nech teraz $x \neq 1$. Upravujme maticu A_x na stupňovitú maticu:

$$\begin{aligned} A_x &= \begin{pmatrix} x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{pmatrix} R_1 \leftrightarrow R_4 \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ x & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} R_j := R_j - R_1 \text{ pre } j = 2, 3, 4 \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & (x-1) & 0 & (1-x) \\ 0 & 0 & (x-1) & (1-x) \\ (x-1) & 0 & 0 & (1-x) \end{pmatrix} \\ R_j &:= \left(\frac{1}{1-x} \right) R_j \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} R_4 := R_4 + R_1 \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1+x \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$R_4 := \tilde{R}_4 + R_2 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2+x \end{pmatrix} R_4 := \tilde{R}_4 + R_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3+x \end{pmatrix}$$

Ak $x = -3$, tak $h(A_{-3}) = 3$.

Ak $x \neq 1$ a súčasne $x \neq -3$, tak $h(A_x) = 4$.

DÚ 3: Pre každé konečné reálne číslo φ nájdite inverznú maticu k matici M_φ , ak existuje, pričom:

$$M_\varphi = \begin{pmatrix} \sin \varphi & \cos \varphi \\ -\cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix}.$$

Riešenie:

Uvažujme najprv také $\varphi \in \mathbb{R}$, že $\varphi \neq k\frac{\pi}{2}$, kde $k \in \mathbb{Z}$ (tj. $\sin \varphi \neq 0$ a súčasne $\cos \varphi \neq 0$). Potom:

$$\begin{aligned} (M_\varphi | I_2) &= \begin{pmatrix} \sin \varphi & \cos \varphi & 1 & 0 \\ -\cos \varphi & \sin \varphi & 0 & 1 \end{pmatrix} R_1 := (\cos \varphi) R_1 \begin{pmatrix} \sin \varphi \cos \varphi & \cos^2 \varphi & \cos \varphi & 0 \\ -\cos \varphi & \sin \varphi & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ R_2 &:= (\sin \varphi) R_2 \begin{pmatrix} \sin \varphi \cos \varphi & \cos^2 \varphi & \cos \varphi & 0 \\ -\sin \varphi \cos \varphi & \sin^2 \varphi & 0 & \sin \varphi \end{pmatrix} R_2 := \tilde{R}_2 + R_1 \\ \begin{pmatrix} \sin \varphi \cos \varphi & \cos^2 \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & \sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} R_1 &:= \frac{-1}{\cos^2 \varphi} R_1 \begin{pmatrix} -\operatorname{tg} \varphi & -1 & \frac{-1}{\cos \varphi} & 0 \\ 0 & 1 & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} \\ R_1 &:= \tilde{R}_1 + R_2 \begin{pmatrix} -\operatorname{tg} \varphi & 0 & \frac{-1}{\cos \varphi} + \cos \varphi & \sin \varphi \\ 0 & 1 & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} R_1 := (\cotg \varphi) R_1 \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1 - \cos^2 \varphi}{\sin \varphi} & -\cos \varphi \\ 0 & 1 & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{\sin^2 \varphi}{\sin \varphi} & -\cos \varphi \\ 0 & 1 & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \sin \varphi & -\cos \varphi \\ 0 & 1 & \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix} = (I_2 | M_\varphi^{-1}) \end{aligned}$$

Teda pre $\varphi \neq k\frac{\pi}{2}$ máme $M_\varphi^{-1} = \begin{pmatrix} \sin \varphi & -\cos \varphi \\ \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix}$.

Ak $\varphi = \frac{\pi}{2} + k\pi$, kde $k \in \mathbb{Z}$, potom: $\cos \varphi = 0$ a $\sin \varphi = (-1)^k$. Teda:

$$M_{\frac{\pi}{2}+k\pi} = \begin{pmatrix} (-1)^k & 0 \\ 0 & (-1)^k \end{pmatrix}$$

a je regulárna. Nájdime inverznú maticu:

$$\begin{aligned} (M_{\frac{\pi}{2}+k\pi} | I_2) &= \begin{pmatrix} (-1)^k & 0 & 1 & 0 \\ 0 & (-1)^k & 0 & 1 \end{pmatrix} R_1 := (-1)^k R_1 \begin{pmatrix} (-1)^{2k} & 0 & (-1)^k & 0 \\ 0 & (-1)^k & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ R_2 &:= (-1)^k R_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & (-1)^k & 0 \\ 0 & 1 & 0 & (-1)^k \end{pmatrix} = (I_2 | M_{\frac{\pi}{2}+k\pi}^{-1}) \end{aligned}$$

Teda pre $\varphi = \frac{\pi}{2} + k\pi$ máme $M_\varphi^{-1} = \begin{pmatrix} (-1)^k & 0 \\ 0 & (-1)^k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \varphi & -\cos \varphi \\ \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix}$.

Ak $\varphi = k\pi$, kde $k \in \mathbb{Z}$, potom: $\sin \varphi = 0$ a $\cos \varphi = (-1)^k$. Teda:

$$M_{k\pi} = \begin{pmatrix} 0 & (-1)^k \\ (-1)^{k+1} & 0 \end{pmatrix}$$

a je regulárna. Nájdime inverznú maticu:

$$(M_{k\pi} | I_2) = \begin{pmatrix} 0 & (-1)^k & 1 & 0 \\ (-1)^{k+1} & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} R_1 \leftrightarrow R_2 \begin{pmatrix} (-1)^{k+1} & 0 & 0 & 1 \\ 0 & (-1)^k & 1 & 0 \end{pmatrix} R_1 := (-1)^{k+1} R_1$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} (-1)^{2k+2} & 0 & 0 & (-1)^{k+1} \\ 0 & (-1)^k & 1 & 0 \end{array} \right)_{R_2} := \overset{\sim}{(-1)^k} R_2 \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & (-1)^{k+1} \\ 0 & 1 & (-1)^k & 0 \end{array} \right) = (I_2 | M_{k\pi}^{-1})$$

Teda pre $\varphi = k\pi$ máme $M_{\varphi}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & (-1)^{k+1} \\ (-1)^k & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \varphi & -\cos \varphi \\ \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix}$.

Celkovo teda pre ľubovoľné konečné reálne číslo φ platí:

$$M_{\varphi}^{-1} = \begin{pmatrix} \sin \varphi & -\cos \varphi \\ \cos \varphi & \sin \varphi \end{pmatrix}.$$