

NORMÁLNE MATICE, DIAGONALIZOVATEĽNÉ MATICE A JORDANOV KANONICKÝ TVAR

V tejto časti budeme sa zaoberať iba operátormi z C^n do C^n , Stotožňujeme ich z maticami typu $n \times n$. Pritom, ak nie je uvedená báza, vzhľadom na ktorú je matice skonštruovaná, bude to matice operátora T vzhľadom na štandardnú bázu.

Pripomeňme, že štandardnou \mathcal{E} sa nazýva báza pozostávajúca s prvkov

$$\begin{aligned}\mathbf{e}_1 &= (1, 0, 0, \dots, 0, 0) \\ \mathbf{e}_2 &= (0, 1, 0, \dots, 0, 0) \\ &\vdots \\ \mathbf{e}_n &= (0, 0, 0, \dots, 0, 1)\end{aligned}$$

Ak $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$ je báza C^n , tak každý pravok $\mathbf{x} \in C^n$ sa dá jednoznačne napísat v tvare $\mathbf{x} = x_1 \mathbf{b}_1 + x_2 \mathbf{b}_2 + \dots + x_n \mathbf{b}_n$. n -ticu čísel (x_1, x_2, \dots, x_n) potom nazývame súradnice vektora \mathbf{x} vzhľadom na bázu \mathcal{B} .

Pripomeňme ešte, že maticou operátora $T: C^n \rightarrow C^n$ vzhľadom k bázam $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$ a \mathcal{D} nazývame matiku $M_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(T)$, ktorej j -ty stĺpec tvoria súradnice vektora \mathbf{b}_j vzhľadom na bázu \mathcal{D} .

Ak označíme stĺpec súradníc vektora \mathbf{x} vzhľadom na bázu \mathcal{K} ($\mathbf{x})_{\mathcal{K}}$, tak platí

$$(T\mathbf{x})_{\mathcal{D}} = M_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(T)(\mathbf{x})_{\mathcal{B}}.$$

Úlohou, ktorá sa nazýva spektrálny rozklad operátora T v C^n je nájsť bázu \mathcal{B} pri ktorej je matice operátora T najjednoduchšia. Ak v štandardnej báze \mathcal{E} má operátor maticu A a v nejakej inej báze \mathcal{B} maticu J , tak platí

$$A = PJP^{-1}, \quad \text{kde} \quad P = M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}(I), \quad (I\mathbf{x} = \mathbf{x}).$$

Matice A a J sa potom nazývajú podobné matice. V prípade, že matice $P^{-1} = P^*$, (čo je splnené, ak stĺpce matice P tvoria ortonormálnu bázu C^n) matice A a J sa nazývajú unitárne podobné. Tu A^* znamená matiku s prvkami $b_{ij} = \overline{a_{ji}}$, ak $A = (a_{ij})$.

Prvou vetou o kanonickom tvare matice je veta o unitárnej podobnosti normálnej matice, t.j. matice A , ktorá splňa $A^*A = AA^*$:

Veta. *Každá normálna matica A je unitárne podobná diagonálnej matici.*

Dôkaz. Najprv si pripomeňme, že ak λ je vlastné číslo normálneho operátora T , tak $\bar{\lambda}$ je vlastné číslo operátora T^* a navyše aj príslušné vlastné vektoru sa rovnajú:

$$\begin{aligned}(T - \lambda I)\mathbf{x} = 0 &\iff 0 = ((T - \lambda I)\mathbf{x}, (T - \lambda I)\mathbf{x}) = ((T - \lambda I)^*(T - \lambda I)\mathbf{x}, \mathbf{x}) = \\ &((T - \lambda I)(T - \lambda I)^*\mathbf{x}, \mathbf{x}) = ((T^* - \bar{\lambda})\mathbf{x}, (T^* - \bar{\lambda})\mathbf{x}) \iff T^*\mathbf{x} = \bar{\lambda}\mathbf{x}.\end{aligned}$$

Teda vlastné podpriestory operátora T sú aj vlastnými podpriestormi operátora T^* , špeciálne sú invariantné voči T aj T^* . Nech $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ sú všetky vlastné čísla matice A . Potom Príslušné vlastné podpriestory sú navzájom ortogonálne redukujúce podpriestory operátora T násobenia maticou A . Ak by bol priestor $L = \{\mathbf{x} \in C^n : \mathbf{x} \perp \mathbf{e} \text{ pre všetky vlastné vektoru matice } A\}$ nenulový, bol by invariantný voči T aj T^* a zúženie operátora T na L by bol opäť normálny operátor na konečnorozmernom priestore, musel by teda mať ešte nejaké vlastné vektoru. Tie by však boli aj vlastné vektoru operátora T samotného, čo je spor.

Pre normálne operátory sú vlastné vektoru príslušné rôzny vlastným číslam ortogonálne. Ak (Gramm-Schmidtovým procesom) nájdeme ortonormálne bázy všetkých vlastných podpriestorov operátora T , ich zjednotenie bude ortonormálna báza C^n .

Potom matika P , ktorej stĺpce sú súradnice takto získanej ortonormálnej bázy v štandardnej báze je potom unitárna a $A = PJP^*$, kde J je diagonálna matika, ktorá na diagonále obsahuje vlastné čísla matice A , každé tolikrát, kolko je dimenzia príslušného vlastného podpriestoru.

Cvičenie. Nájdite operátorovú normu matice A a matice P , pre ktorú $P^{-1} = P^*$ a pre ktorú je matice P^*AP diagonálna, ak

$$\begin{array}{lll}
 \text{a. } A = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} & \text{b. } A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} & \text{c. } A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \\
 \text{d. } A = \begin{pmatrix} 5 & 3\sqrt{3} \\ 3\sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} & \text{e. } A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & -36 \\ 0 & -3 & 0 \\ -36 & 0 & -23 \end{pmatrix} & \text{f. } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\
 \text{g. } A = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} & \text{h. } A = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 & 0 \\ 4 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{i. } A = \begin{pmatrix} \frac{10}{3} & \frac{-4}{3} & 0 & \frac{-4}{3} \\ \frac{-4}{3} & \frac{-5}{3} & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & -2 & 0 \\ \frac{-4}{3} & \frac{1}{3} & 0 & \frac{-5}{3} \end{pmatrix}
 \end{array}$$

Riešenie. a. $A^* = A$, teda matice A je samoadjungovaná, preto je jej norma rovná najväčšiemu vlastnému číslu. Charakteristický polynóm matice A je $(1-\lambda)(-1-\lambda)-3 = \lambda^2 - 4$, jeho korene sú $\lambda_{1,2} = \pm 2$. Riešením sústav rovnic $(A - \lambda_1)\mathbf{f} = 0$ a $(A - \lambda_2)\mathbf{f} = 0$ dostávame $\mathbf{f}_1 = (\sqrt{3}, 1)^\top$, $\mathbf{f}_2 = (-1, \sqrt{3})^\top$. Ľahko sa presvedčíme, že $(\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2) = 0$. Preto tvoria vektory $\mathbf{e}_1 = \frac{1}{\|\mathbf{f}_1\|}\mathbf{f}_1$, $\mathbf{e}_2 = \frac{1}{\|\mathbf{f}_2\|}\mathbf{f}_2$ ortonormálnu bázu C^2 . Dostaneme teda:

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

Norma matice A je $\|A\| = 2$

b. V tomto prípade je charakteristický polynóm $(\lambda - 2)^2(\lambda - 8)$. Pre $\lambda_1 = 2$ sa dajú nájsť dva lineárne nezávislé vlastné vektory: $\mathbf{f}_1 = (-1, 1, 0)^\top$, $\mathbf{f}_2 = (-1, 0, 1)^\top$ a pre $\lambda_2 = 8$ jeden (na oba predchádzajúce kolmý) $\mathbf{f}_3 = (1, 1, 1)^\top$. Na prvé dva použijeme ortonormalizačný proces a dostaneme ortonormálnu bázu C^3 pozostávajúcu z vlastných vektorov matice A :

$$\begin{aligned}
 \mathbf{e}_1 &= \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)^\top \quad P_{\mathbf{e}_1}\mathbf{f}_2 = (\mathbf{f}_2, \mathbf{e}_1)\mathbf{e}_1 = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0 \right)^\top, \\
 \mathbf{f}_2 - P_{\mathbf{e}_1}\mathbf{f}_2 &= \left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1 \right)^\top \quad \mathbf{e}_2 = \sqrt{\frac{2}{3}} \left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1 \right)^\top = \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}} \right)^\top \\
 \mathbf{e}_3 &= \frac{1}{\|\mathbf{f}_3\|}\mathbf{f}_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right)^\top
 \end{aligned}$$

Stĺpce matice P tvoria vektory $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$. Zvyšné dva príklady sa riešia podobne.

V prípade, že matice A nie je normálna môže, ale nemusí byť podobná diagonálnej matici. Určíte nie je unitárne podobná diagonálnej matici. Čo znamená, že báza vzhľadom ku ktorej má operátor násobenia maticou A diagonálnu maticu nemusí existovať a ak existuje nie je ortonormálna. Pred tým ako budeme definovať Jordanov kanonický tvar matice pripomenieme, že vlastné vektory patriace k rôznym vlastným číslam tvoria lineárne nezávislú množinu (nie vždy ortogonálnu) pre každý lineárny operátor.

Veta. Nech T je lineárny operátor a nech $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_k$ sú vlastné vektory operátora T patriace k navzájom rôznym vlastným číslam $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$. Potom je $\{\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_k\}$ lineárne nezávislá množina.

Dôkaz. Predpokladajme, že $\alpha_1\mathbf{f}_1 + \alpha_2\mathbf{f}_2 + \dots + \alpha_k\mathbf{f}_k = 0$. Máme ukázať, že potom je $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$. Tvrdenie platí ak $k = 1$, lebo vlastné vektory sú nenulové. Predpokladajme, teda, že platí pre nejaké prirodzené číslo k a ukážme, že platí aj pre $k+1$:

$\alpha_1\mathbf{f}_1 + \alpha_2\mathbf{f}_2 + \dots + \alpha_k\mathbf{f}_k + \alpha_{k+1}\mathbf{f}_{k+1} = \mathbf{0}$. Ak by $\alpha_{k+1} = 0$, tak by $\alpha_1\mathbf{f}_1 + \alpha_2\mathbf{f}_2 + \dots + \alpha_k\mathbf{f}_k = \mathbf{0}$ a podľa indukčného predpokladu by bolo $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$. Ak $\alpha_{k+1} \neq 0$, tak pre $\beta_i = -\alpha_i/\alpha_{k+1}$, $i = 1, 2, \dots, k$

$$\mathbf{f}_{k+1} = \beta_1\mathbf{f}_1 + \beta_2\mathbf{f}_2 + \dots + \beta_k\mathbf{f}_k \implies T\mathbf{f}_{k+1} = \alpha_1T\mathbf{f}_1 + \alpha_2T\mathbf{f}_2 + \dots + \alpha_kT\mathbf{f}_k$$

Pretože $T\mathbf{f}_i = \lambda_i \mathbf{f}_i$ dostaneme odtiaľ:

$$\begin{aligned} \underbrace{\lambda_{k+1}(\beta_1 \mathbf{f}_1 + \beta_2 \mathbf{f}_2 + \cdots + \beta_k \mathbf{f}_k)}_{\mathbf{f}_{k+1}} &= \beta_1 \lambda_1 \mathbf{f}_1 + \beta_2 \lambda_2 \mathbf{f}_2 + \cdots + \beta_k \lambda_k \mathbf{f}_k \\ \implies \beta_1(\lambda_{k+1} - \lambda_1) \mathbf{f}_1 + \beta_2(\lambda_{k+1} - \lambda_2) \mathbf{f}_2 + \cdots + \beta_k(\lambda_{k+1} - \lambda_k) \mathbf{f}_k &= 0. \end{aligned}$$

Z predpokladu, že vlastné čísla sú navzájom rôzne a $\{\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_k\}$ je lineárne nezávislá množina potom dostávame $\beta_1 = \beta_2 = \cdots = \beta_k = 0$. Potom ale $\mathbf{f}_{k+1} = \mathbf{0}$, čo nie je pravda, lebo \mathbf{f}_k je vlastný vektor. Takže $\alpha_{k+1} = 0$ a dôkaz vety je tým dokončený.

Veta. Ak A je matica typu $n \times n$, tak je podobná diagonálnej matici vtedy a len vtedy, keď C^n má bázu pozostávajúca z vlastných vektorov matice A . V takom prípade platí $A = PJP^{-1}$, kde stĺpce matice P sú vlastné vektorov $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_n$ matice A , ktoré tvoria bázu C^n a J je diagonálna matica, ktorej diagonálne prvky sú vlastné čísla patriace k vlastným vektorom $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_n$ (v tom istom poradí).

Poznamenajme tu len, že vlastné čísla na diagonále matice J nemusia byť navzájom rôzne.

Diagonálna matica, ktorá je unitárne podobná normálnej matici alebo podobná matici, ku ktorej existuje báza z vlastných vektorov je špeciálnym prípadom Jordanovho kanonického tvaru matice. Budeme sa teraz zaoberať prípadom, keď existuje len jedno vlastné číslo λ matice A typu $n \times n$, ktorého vlastný podpriestor má dimenziu menšiu ako n .

Všeobecne pre akúkoľvek maticu A typu $n \times n$ nemusí báza pozostávajúca z vlastných vektorov existovať. Opäť nerobíme rozdiely v označení medzi maticou A a operátorom násobenia touto maticou. Pre $\lambda \in \sigma(A)$

Označme $d_k(\lambda) = \dim \ker(A - \lambda I)^k$. Zrejme je postupnosť $d_k(\lambda)$ neklesajúca, $0 = d_0 < d_1$, na druhej strane $d_k(\lambda) \leq n$ pre $\forall k$. Preto musí byť postupnosť $d_k(\lambda)$ od istého indexu konštantná. Navyše sa dá ľahko ukázať, že je to prvý index, pre ktorý platí $d_{k+1}(\lambda) = d_k(\lambda)$. Prvky priestoru $\ker(A - \lambda I)^k$, pre $k > 1$ sa nazývajú zovšeobecnené vlastné vektorov matice A (ak $k = 1$ vlastné vektorov matice A).

Budeme sa teraz zaoberať prípadom, keď existuje len jedno vlastné číslo λ matice A typu $n \times n$, ktorého vlastný podpriestor má dimenziu menšiu ako n . Ukážeme, že existuje báza pozostávajúca z vhodne usporiadanych vlastných a zovšeobecnených vlastných vektorov matice A . Maticu operátora T_A (násobenia maticou A) pri tejto báze potom nazývame Jordanov tvar matice A .

1. Prípad jediného vlastného vektora..

Definícia. Nech $k \in N$, $\lambda \in C$. Matica $k \times k$:

$$J_k(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & \lambda & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \lambda \end{pmatrix}$$

sa nazýva Jordanov blok rádu k patriaci k vlastnému číslu λ .

Najprv skúmajme vlastné čísla, vlastné vektorov a zovšeobecnené vlastné vektorov matice $J_3(\lambda_0)$. Jej charakteristický polynom je $(\lambda_0 - \lambda)^3$. Jediným vlastným číslom je teda λ_0 . Ľahko sa tiež zistí, že vlastný podpriestor patriaci k tomuto vlastnému číslu je jednorozmerný a vlastný vektor je $\mathbf{f}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Ak $\mathbf{f}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\mathbf{f}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, tak

$$(J_3(\lambda_0) - \lambda_0 I)\mathbf{f}_3 = \mathbf{f}_2, \quad (J_3(\lambda_0) - \lambda_0 I)\mathbf{f}_2 = \mathbf{f}_1, \quad (J_3(\lambda_0) - \lambda_0 I)\mathbf{f}_1 = 0.$$

Naopak, ak A je matica typu 3×3 a λ je jej jediné vlastné číslo, pre ktoré je vlastný podpriestor jednorozmerný, tak existujú zovšeobecnené vlastné vektorov $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$, pre ktoré $(A - \lambda I)\mathbf{e}_1 = \mathbf{e}_2$, $(A - \lambda I)\mathbf{e}_2 = \mathbf{e}_3$, $(A - \lambda I)\mathbf{e}_3 = 0$. Vektorov $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$ tvoria bázu priestoru C^3 pri ktorej je maticou zobrazenia A matica:

$$\begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 1 & \lambda & 0 \\ 0 & 1 & \lambda \end{pmatrix}.$$

Všeobecne každá matica s jediným vlastným číslom je podobná blokovo diagonálnej matici:

Veta. Nech A je matica $n \times n$ s jediným vlastným číslom λ . Nech $\dim \ker(A - \lambda I) = m$. Potom je matica A podobná blokovo diagonálnej matici

$$J = J_{k_1}(\lambda) \oplus J_{k_2}(\lambda) \oplus \cdots \oplus J_{k_m}(\lambda), \quad k_1 \geq k_2 \geq \cdots \geq k_m, \quad k_1 + k_2 + \cdots + k_m = n.$$

Táto matica sa nazýva *Jordanova forma matice A*.

Presného definíciu pojmu blokovo diagonálna matica A neuviedieme. Je to matica, ktorá má nenulové prvky nanajvýš v istých podmatriciach, ktorých hlavná diagonála je časťou diagonály matice A . Napríklad $J_2(\lambda) \oplus J_2(\lambda) \oplus J_1(\lambda)$ je matica tvaru:

$$\begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boxed{\lambda} & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \boxed{\lambda} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{\lambda} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \boxed{\lambda} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \boxed{\lambda}$$

Teraz načrtнем dôkaz predchádzajúcej vety. Keďže λ je jediné vlastné číslo matice A , existuje $k_1 \in N$, pre ktoré $\ker(T - \lambda I)^{k_1} = C^n$, ale $\ker(T - \lambda I)^{k_1-1} \neq C^n$. Vyberme ľubovoľný vektor $\mathbf{f} \in C^n$, pre ktorý $(T - \lambda I)^{k_1-1}\mathbf{f} \neq \mathbf{0}$ a označme:

$$\mathbf{e}_1 = \mathbf{f}, \quad \mathbf{e}_2 = (T - \lambda I)\mathbf{f}, \quad \dots, \quad \mathbf{e}_{k_1} = (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1-1} = (T - \lambda I)^{k_1-1}\mathbf{f}.$$

Ak by $\alpha_1\mathbf{e}_1 + \alpha_2\mathbf{e}_2 + \cdots + \alpha_{k_1}\mathbf{e}_{k_1} = \mathbf{0}$, tak $\mathbf{0} = (T - \lambda I)^{k_1-1}(\alpha_1\mathbf{e}_1 + \alpha_2\mathbf{e}_2 + \cdots + \alpha_{k_1}\mathbf{e}_{k_1}) = \alpha_1\mathbf{e}_{k_1}$ a preto $\alpha_1 = 0$. Potom $\mathbf{0} = (T - \lambda I)^{k_1-2}(\alpha_2\mathbf{e}_2 + \cdots + \alpha_{k_1}\mathbf{e}_{k_1}) = \alpha_2\mathbf{e}_{k_1}$. Teda aj $\alpha_2 = 0$. Takto môžeme pokračovať a ukázať, že všetky α_i sú nulové, t.j. vektory $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_{k_1}$ sú lineárne nezávislé.

Ak $k_1 = n$, tak vektory $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n$ tvoria bázu priestoru C^n a ľahko sa ukáže, že matica A vzhľadom na túto bázu je Jordanov blok $J_n(\lambda)$.

Ak $k_1 < n$, tak nájdeme najväčšie možné číslo k_2 , pre ktoré existuje taký vektor $\mathbf{f} \in C^n$, $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_{k_1}, \mathbf{f}\}$ je lineárne nezávislá množina a $(A - \lambda I)^{k_2-1}\mathbf{f} \neq \mathbf{0}$, $(A - \lambda I)^{k_2}\mathbf{f} = \mathbf{0}$. Označíme potom

$$\mathbf{e}_{k_1+1} = \mathbf{f}, \quad \mathbf{e}_{k_1+2} = (A - \lambda I)\mathbf{f}, \quad \dots, \quad \mathbf{e}_{k_1+k_2} = (A - \lambda I)^{k_2-1}\mathbf{f}.$$

zrejme vektory $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_{k_1+k_2}$ tvoria lineárne nezávislú množinu. Ak $k_1 + k_2 = n$ je to báza C^n , ak nie pokračujeme rovnako až kým nedostaneme $k_1 + k_2 + \dots + k_m = n$, $k_1 \geq k_2 \geq \cdots \geq k_m \geq 1$ a bázu

$$\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_{k_1-1}, \mathbf{e}_{k_1} \dots \mathbf{e}_{n-1}, \mathbf{e}_n.$$

Pričom táto báza spĺňa vzťahy

$$\begin{aligned} (T - \lambda I)\mathbf{e}_1 &= \mathbf{e}_2, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_2 = \mathbf{e}_3, \dots, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1-1} = \mathbf{e}_{k_1}, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1} = \mathbf{0} \\ (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1+1} &= \mathbf{e}_{k_1+2}, \dots, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1+k_2-1} = \mathbf{e}_{k_1+k_2}, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_{k_1+k_2} = \mathbf{0} \\ &\dots \\ (T - \lambda I)\mathbf{e}_{n-k_m+1} &= \mathbf{e}_{n-k_m+2}, \dots, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_{n-1} = \mathbf{e}_n, \quad (T - \lambda I)\mathbf{e}_n = \mathbf{0}. \end{aligned}$$

Pri tejto báze je má operátor A maticu $J_{k_1}(\lambda) \oplus J_{k_2}(\lambda) \oplus \cdots \oplus J_{k_m}(\lambda)$.

V prípade viacerých vlastných čísel sa dá predchádzajúci postup zopakovať so všetkými vlastnými číslami a tým sa dokáže veta:

Veta o Jordanovom tvare. Každá matica A typu $n \times n$ s komplexnými prvkami je podobná blokovo diagonálnej matici J , ktorej diagonálne bloky sú Jordanove bloky príslušné k vlastným číslam matice A . Matica J je určená jednoznačne až na poradie blokov.

Poznámka. Z predchádzajúceho dôkazu vidieť, že Jordanov tvar matice má toľko blokov, koľko sa dá nájsť lineárne nezávislých vlastných vektorov. Pri hľadaní Jordanovho tvaru:

1. Nájdeme vlastné čísla matice A . Ak vlastné číslo λ je k -násobným koreňom charakteristického polynómu, $\det(A - \lambda I)$, tak bloky Jordanovho tvaru matice A s vlastným číslom λ tvoria maticu $k \times k$ a je ich toľko, koľko vieme nájsť lineárne nezávislých vlastných vektorov patriacich k vl. číslu λ .

2. Pre každé vlastné číslo zistíme, kolko vieme nájsť lineárne nezávislých vlastných vektorov a kolko potrebujeme zovšeobecnených vlastných vektorov.
- 2a. Ak je len jeden blok, môžeme zvolať vlastný vektor \mathbf{f} konkrétnie (bez parametrov) a k nemu počítat zovšeobecnené vlastné vektory ako riešenia sústavy $(A - \lambda I)\mathbf{x} = \mathbf{f}$.
- 2b. Ak sa dá nájsť viacero lineárne nezávislých vlastných vektorov, ale menej ako k , tak musíme hľadať aj zovšeobecnené vlastné vektory, bázu vlastných vektorov však môžeme určiť až v priebehu počítania zovšeobecnených vlastných vektorov. Napr. Ak $k = 3$, a existujú len dva lineárne nezávislé vlastné vektory $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2$. Potom potrebný zovšeobecnený vlastný vektor hľadáme riešením sústavy $(A - \lambda I)\mathbf{x} = s\mathbf{f}_1 + t\mathbf{f}_2$, a parametre s, t zvolíme tak, aby riešenie existovalo (nemusí existovať pre všetky hodnoty parametrov).

Definícia. Nech A je matica typu $n \times n$ potom mnohočlen $m_T(z)$ sa nazýva minimálny polynóm matice A , ak preň platí $m_T(T) = 0$ a súčasne m_T je deliteľom každého mnohočlena p , pre ktorý $p(T) = 0$.

Veta. Nech A je matica typu $n \times n$. Ak $\sigma(A) = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p\}$, tak minimálny polynóm matice A je

$$m_A(z) = (z - \lambda_1)^{k_1}(z - \lambda_2)^{k_2} \dots (z - \lambda_p)^{k_p},$$

kde k_1, k_2, \dots, k_p je rozmer najväčšieho Jordanovho bloku matice A prislúchajúceho vlastnému číslu λ_1 ($\lambda_2, \dots, \lambda_p$). Minimálny polynóm je vždy deliteľom charakteristického polynómu.

Postup hľadania Jordanovho tvaru a minimálneho polynómu matice A ukážeme na príkladoch:

Príklad 1. Nájdite Jordanov tvar a minimálny polynóm matice $\begin{pmatrix} -2 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 & -4 \\ -4 & 0 & 1 & 2 \\ -3 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Riešenie: Charakteristický polynóm matice A je

$$\begin{vmatrix} -2 - \lambda & 0 & 1 & 0 \\ 3 & -1 - \lambda & 1 & -4 \\ -4 & 0 & 1 - \lambda & 2 \\ -3 & 0 & 1 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda(\lambda + 1)^2(\lambda - 1)$$

Príslušné vlastné vektory sú:

- 1) Pre $\lambda_1 = 0$ $\mathbf{e}_1 = (1 \ 1 \ 2 \ 1)^\top$,
- 2) Pre $\lambda_2 = 1$ $\mathbf{e}_2 = (1 \ -1 \ 3 \ 2)^\top$,
- 3) Pre $\lambda_3 = -1$ $\mathbf{f} = (r \ s \ r \ r)^\top$. Zovšeobecnené vlastné vektory nemusíme hľadať, lebo pre λ_3 existujú dva lineárne nezávislé vlastné vektory
 $\mathbf{e}_3 = (0 \ 1 \ 0 \ 0)^\top$, $\mathbf{e}_4 = (1 \ 0 \ 1 \ 1)^\top$.

Teda minimálny polynóm matice A je $(\lambda(\lambda - 1)(\lambda + 1))$ a Jordanov tvar:

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{pričom} \quad A = PJP^{-1} \quad \text{pre} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Príklad 2. Pre maticu A nájdite jej Jordanov tvar J , minimálny polynóm a maticu P , pre ktorú $A = PJP^{-1}$,

$$A = \begin{pmatrix} -4 & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 2 & -2 & 6 \\ -7 & 1 & -2 & 9 \\ -6 & 1 & -3 & 9 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{aligned} & \begin{vmatrix} -4 - \lambda & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 2 - \lambda & -2 & 6 \\ -7 & 1 & -2 - \lambda & 9 \\ -6 & 1 & -3 & 9 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -4 - \lambda & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 2 - \lambda & -2 & 6 \\ -3 + \lambda & 0 & 1 - \lambda & 2 \\ -2 + \lambda & 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = \\ & = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 & -3 & 7 \\ 1 & 2 - \lambda & -2 & 6 \\ -1 + \lambda & 0 & 1 - \lambda & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & -3 & 7 \\ -1 & 2 - \lambda & -2 & 6 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = \\ & = (2 - \lambda)(1 - \lambda)[-(-\lambda)(2 - \lambda) + 1] = (2 - \lambda)(1 - \lambda)(\lambda^2 - 2\lambda + 1) = (\lambda - 1)^3(\lambda - 2). \end{aligned}$$

Pre $\lambda_1 = 2$ dostaneme vlastný vektor:

$$\begin{pmatrix} -6 & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 0 & -2 & 6 \\ -7 & 1 & -4 & 9 \\ -6 & 1 & -3 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -6 & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 0 & -2 & 6 \\ -1 & 0 & -1 & 2 \\ -6 & 1 & -3 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 1 \\ -3 & 0 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 2 \\ -6 & 1 & -3 & 7 \end{pmatrix} \implies \mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Pre $\lambda_2 = 1$ dostaneme

$$\begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 \\ -5 & 1 & -2 & 6 \\ -7 & 1 & -3 & 9 \\ -6 & 1 & -3 & 8 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ -6 & 1 & -3 & 8 \end{pmatrix} \implies \mathbf{f}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Vlastný podpriestor je jednorozmerný, hľadáme vlastné zovšeobecnené vektory:

$$\begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 & | & 1 \\ -5 & 1 & -2 & 6 & | & 1 \\ -7 & 1 & -3 & 9 & | & 1 \\ -6 & 1 & -3 & 8 & | & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 2 & | & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \implies \mathbf{f}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

a ešte musíme hľadať jeden zovšeobecnený vlastný vektor (vieme, že blok je trojrozmerný):

$$\begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 & | & 0 \\ -5 & 1 & -2 & 6 & | & 1 \\ -7 & 1 & -3 & 9 & | & 0 \\ -6 & 1 & -3 & 8 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -5 & 1 & -3 & 7 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ -2 & 0 & 0 & 2 & | & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \implies \mathbf{f}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Ak v priestore C^4 použijeme bázu $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\}$, kde $\mathbf{e}_2 = \mathbf{f}_3$, $\mathbf{e}_3 = \mathbf{f}_2$, $\mathbf{e}_4 = \mathbf{f}_1$, tak operátor T , ktorého matica pri štandardnej báze je $M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(T) = A$ má pri báze \mathcal{B} maticu $J = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(T)$, ktorá je Jordanovým tvarom matice A .

$$A = P \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} P^{-1}, \quad \text{kde } P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -2 \\ -3 & 1 & -3 & 5 \\ 3 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

FUNKCIE MATÍC

Pre funkciu f analytickú v istej oblasti sa dá definovať hodnota funkcie $f(A)$ pre maticu A , ak f je analytická na spektre matice A (t.j. v každom jej vlastnom číslе). Definovať sa dá pomerne jednoducho pomocou Taylorovho radu funkcie f , napríklad ak f je analytická v nule a $f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n z^n$, tak sa môže stat, že pre maticu A rad $\sum_{n=0}^{\infty} c_n A^n$ konverguje (v priestore všetkých matíc s niektorou normou). Potom kladieme $f(A) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n A^n$. Tento rad však priamo obyčajne nemožno vypočítať. Preto sa na výpočet $f(A)$ používa Jordanova kanonická forma matice.

Najprv počítajme mocniny Jordanovho bloku zoberme najprv $J_4(0)$

$$J_4(0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad J_4(0)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$J_4(0)^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad J_4(0)^4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Vidíme, že diagonálna obsahujúca jednotky sa pri umocňovaní posúva a $J_k(0)^n = 0$ pre $\forall n \geq k$. Ak f je analytická v bode λ , dá sa v jeho okolí vyjadriť ako Taylorov rad, do ktorého sa dá ľahko dosadiť matica $J_k(\lambda) = J_k(0) + \lambda I$:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(\lambda)}{n!} (z - \lambda)^n \implies f(J_k(\lambda)) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(\lambda)}{n!} J_k^n(0) = \sum_{n=0}^{k-1} \frac{f^{(n)}(\lambda)}{n!} J_k^n(0).$$

Napríklad pre $k = 4$

$$f(J_4(\lambda)) = \begin{pmatrix} f(\lambda) & 0 & 0 & 0 \\ f'(\lambda) & f(\lambda) & 0 & 0 \\ \frac{f^{(2)}(\lambda)}{2!} & f'(\lambda) & f(\lambda) & 0 \\ \frac{f^{(3)}(\lambda)}{3!} & \frac{f^{(2)}(\lambda)}{2!} & f'(\lambda) & f(\lambda) \end{pmatrix}. \quad (1)$$

To vedie k definícii $f(A)$, pre funkciu analytickú v každom bode spektra matice A :

Definícia. Nech A je matica, ktorej Jordanov tvar je $J = J(\lambda_1) \oplus J(\lambda_2) \oplus \dots \oplus J(\lambda_m)$, kde $J(\lambda)$ je Jordanov blok patriaci k vlastnému číslu λ , f je funkcia analytická v každom bode spektra matice A a P je regulárna matica, pre ktorú $A = PJP^{-1}$. Potom

$$f(J) = f(J(\lambda_1)) \oplus f(J(\lambda_2)) \oplus \dots \oplus f(J(\lambda_m)) \quad \text{a} \quad f(A) = Pf(J)P^{-1}.$$

Poznamenajme, že vlastné čísla λ_i v označení operátora J nemusia byť navzájom rozličné.

Cvičenie.

1. Pre maticu $A = \begin{pmatrix} -4 & 1 & 4 \\ -6 & 2 & 5 \\ -5 & 1 & 5 \end{pmatrix}$ vypočítajte $f(A)$ pre
 - a) $f(z) = z^6 + z^2 + 1$,
 - b) $f(z) = z^{30}$.
 2. Pre maticu A nájdite Jordanov tvar, minimálny polynóm a matice $\exp(A)$, $g(A)$, kde $\exp(z) = e^z$, $g(z) = 3z^3 + z^2 - z + 1$.

a. $A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$	b. $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -4 & -4 \end{pmatrix}$	c. $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 5 & -3 & 3 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$
d. $A = \begin{pmatrix} 4 & -5 & 2 \\ 5 & -7 & 3 \\ 6 & -9 & 4 \end{pmatrix}$	e. $A = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 4 \\ -3 & 1 & 2 \\ -10 & -4 & 9 \end{pmatrix}$	f. $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$
g. $A = \begin{pmatrix} 15 & 28 & -7 \\ -6 & -11 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$		h. $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 4 & -2 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$
- Výsledky (len Jordanov tvar J) a.
- | | | |
|--|--|--|
| $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ |
|--|--|--|
- d. $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, e. $\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, f. $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, g. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, h. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.